

**Nb: On rédigera les exercices sur des feuilles séparées. On pourra admettre tout résultat intermédiaire afin de poursuivre la résolution d'un exercice.**

## Exercice 1

*L'objet de l'exercice est d'utiliser l'interpolation polynômiale à des fins de dérivation approchée. L'étude est menée ici dans un cas très particulier, dont plusieurs aspects peuvent être généralisés. Chebyshev a obtenu dans ce domaine des résultats remarquables !*

Soit  $f$  une fonction polynôme quelconque de degré 3, définie sur un intervalle  $[a, b]$  de  $\mathbb{R}$  avec  $a < b$ . On considère un réel  $t$  quelconque de  $]a, b[$ .

### 1.1 Interpolation sur le support $\{a, b, t\}$

#### (a) Détermination du polynôme interpolateur

- Déterminer la fonction polynôme  $p_2$  qui interpole  $f$  sur  $\{a, b, t\}$  sans expliciter le calcul des différences divisées intervenantes.
- *Exemple*  
On donne  $f$  par  $f(x) = x^3 + x^2 + x + 1$ ,  $a = -1$ ,  $b = 1$  et  $t = 0$ . Trouver  $p_2$ .  
Nb: Ces données numériques seront réutilisées seulement dans la question 1.1(e) pour illustrer l'étude générale.

#### (b) On considère la fonction erreur d'interpolation $e$ , définie sur $[a, b]$ par :

$$e(x) = f(x) - p_2(x).$$

- Montrer que  $e$  est une fonction polynôme de degré 3, dont le coefficient dominant est celui de  $f$ . Il sera noté désormais  $\alpha$ .
- Montrer que  $e$  s'annule pour  $x = a$ ,  $x = b$  et  $x = t$ .
- En déduire l'écriture de  $e(x)$ , pour tout  $x$  de  $[a, b]$ .

#### (c) Montrer que l'expression de l'erreur d'interpolation permet d'écrire :

$$\forall x \in [a, b] \quad f'(x) = p_2'(x) + e'(x).$$

#### (d) Déduire de l'expression de $e(x)$ obtenue en fin de question 1.1(b) que :

$$e'(t) = \alpha(t - a)(t - b).$$

#### (e) *Exemple*

Déterminer  $f'(x)$ ,  $p_2'(x)$ ,  $e'(x)$  et  $e'(t)$  pour les données numériques fournies dans l'exemple du 1.1(a).

### 1.2 Utilisation pour la dérivation approchée

Soit  $x$  un réel quelconque de  $[a, b]$ .

- (a) Quelle valeur approchée de  $f'(x)$  peut-on choisir ? Argumenter brièvement. Où rencontre-t-on la même idée sous mt40 ?
- (b) On adopte la démarche retenue en (a) et on s'intéresse à  $E(t)$ , valeur absolue de l'erreur de méthode commise en remplaçant  $f'(t)$  par  $p_2'(t)$ .
  - Comment choisir  $t$  dans  $]a, b[$  pour que  $E(t)$  soit maximale ?
  - Interpréter le résultat obtenu.

.../...

## Exercice 2

L'objet de l'exercice est l'étude de quelques aspects de l'interpolation polynômiale conduisant à la production de logiciels de décomposition automatique en éléments simples.

Soit  $n$  de  $\mathbb{N}$  donné. On considère, pour tout l'exercice, une famille  $\{x_0, \dots, x_n\}$  de  $n + 1$  points distincts de  $\mathbb{R}$ .

**2.1** Soit  $N$ , comme numérateur..., une fonction de  $P_n$ , espace des fonctions polynômes de degré au plus  $n$ . On donne  $N$  par:

$$\forall i \in \{0, \dots, n\} \quad N(x_i) = y_i.$$

Montrer, sans calculs, que  $N = p_n$ , où  $p_n$  désigne le polynôme interpolateur de  $N$  sur le support  $\{x_0, \dots, x_n\}$ .

### 2.2 Outils techniques

On considère la famille  $(l_i)_{0 \leq i \leq n}$  des polynômes de Lagrange associés au support  $\{x_0, \dots, x_n\}$ ; on définit  $D$  par:

$$D(x) = \prod_{j=0}^n (x - x_j).$$

(a) Pour tout  $i$  de  $\{0, \dots, n\}$ , montrer que:

$$D'(x_i) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n (x_i - x_j).$$

Nb: On utilisera le nombre dérivé d'un produit de  $n + 1$  fonctions, généralisation du résultat suivant:

$$(u_1 u_2 u_3)'(x) = u_1'(x) u_2(x) u_3(x) + u_1(x) u_2'(x) u_3(x) + u_1(x) u_2(x) u_3'(x).$$

(b) En déduire :

$$\forall i \in \{0, \dots, n\} \quad \forall x \in \mathbb{R} - \{x_0, \dots, x_n\} \quad l_i(x) = \frac{D(x)}{(x - x_i) D'(x_i)}$$

**2.3** On note  $p_n$  le polynôme, étudié sous 2.1, qui interpole  $N$  en  $\{x_0, \dots, x_n\}$ .

Montrer qu'on peut écrire

$$\forall i \in \{0, \dots, n\} \quad \forall x \in \mathbb{R} - \{x_0, \dots, x_n\} \quad \frac{p_n(x)}{D(x)} = \sum_{i=0}^n \frac{\alpha_i}{(x - x_i)}$$

On fournira, pour tout  $i$  de  $\{0, \dots, n\}$ ,  $\alpha_i$  en fonction de  $y_i = N(x_i)$  et de  $D'(x_i)$ .

### 2.4 Intégration des résultats antérieurs

On considère une fonction fraction rationnelle, notée  $R$ , définie par :

$$\forall x \in \mathbb{R} - \{x_0, \dots, x_n\} \quad R(x) = \frac{N(x)}{\prod_{j=0}^n (x - x_j)} \quad \text{avec } N \in P_n.$$

(a) Utiliser la théorie antérieure pour fournir la décomposition de  $R(x)$  en éléments simples; on décrira, brièvement mais soigneusement, le plan de la méthode, en particulier les calculs intermédiaires nécessaires.

(b) *Application*: Décomposer en éléments simples la fraction rationnelle  $R$  donnée par :

$$R(x) = \frac{x + 1}{(x - 1)(x - 2)(x - 3)}.$$

(c) Proposer brièvement une critique de la méthode suggérée. Quels types de fractions rationnelles, permet-elle et ne permet-elle pas de décomposer en éléments simples ? Idées de généralisation?