

Contrôle de rattrapage Physique 3: Electricité II (S3, Durée : 1h)

Exercice 1: (7 pts)

1- Soit une spire plane circulaire (C) de centre o, de rayon R et d'axe $x'x$, placée dans le plan yoz et parcourue dans le sens trigonométrique, par un courant continu d'intensité I_1 .

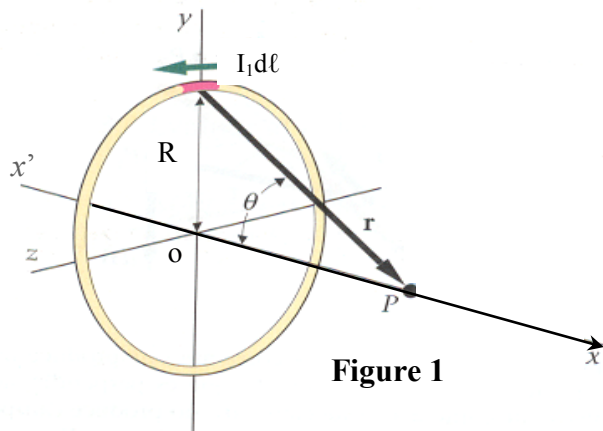


Figure 1

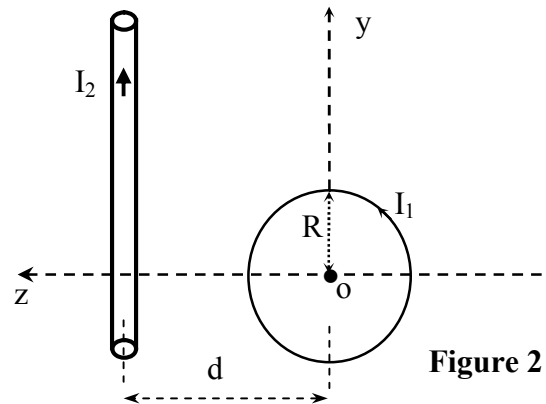


Figure 2

- 1- Indiquer sur la figure 1, le champ magnétique $d\vec{B}_1$ créé par l'élément de courant $I_1 d\vec{\ell}$ de (C) en un point P situé sur l'axe ox de vecteur unitaire \vec{i} . Justifier votre réponse.
- 2- En utilisant la loi de Biot et Savart, montrer que le champ magnétique créé en P par la spire circulaire (C) est de la forme $\vec{B}_1 = B_0 \sin^3 \theta \vec{i}$. Déduire l'expression de B_0 .
- 3- On place sur l'axe oz, à une distance d de la spire (C), un fil conducteur mince et infiniment long. Le fil est orienté selon la direction de l'axe oy et est parcouru par un courant I_2 . Déterminer le champ magnétique total créé par le fil et la spire au centre o du repère cartésien (yoz) (voir la figure 2).

Exercice 2: (6 pts)

La figure 3 ci-dessous donne le schéma d'un montage composé de plusieurs branches parallèles. Le circuit est alimenté par un générateur idéal de f.é.m E constante. On suppose qu'à l'instant $t = 0$, où on ferme l'interrupteur, le condensateur est non chargé. Déterminer la tension u et les intensités i , i_1 , i_2 et i_3 dans les quatre branches :

- 1- Juste après la fermeture de l'interrupteur (instant $t = 0^+$),
- 2- Au bout d'une durée très grande ($t \rightarrow \infty$).

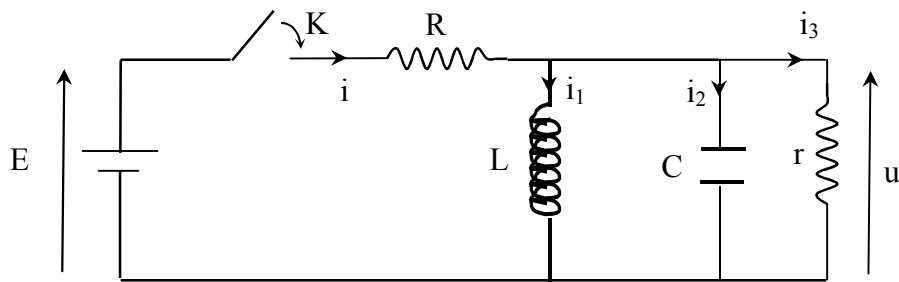


Figure 3

Exercice 3: (7 pts)

Le circuit de la figure 4 ci-dessous est alimenté par une source de tension sinusoïdale de pulsation ω .

- 1- Déterminer l'expression de l'impédance Z_{AD} (en fonction de Z_L , Z_C et Z_0). Dans le cas où $Z_0 = Z_{AD}$ exprimer Z_0^2 en fonction de L , C et ω , à quelle condition Z_0 est-elle réelle?
- 2- Obtenir la relation entre C , L et ω pour que l'intensité qui circule dans l'impédance Z_0 soit indépendante de Z_0 .

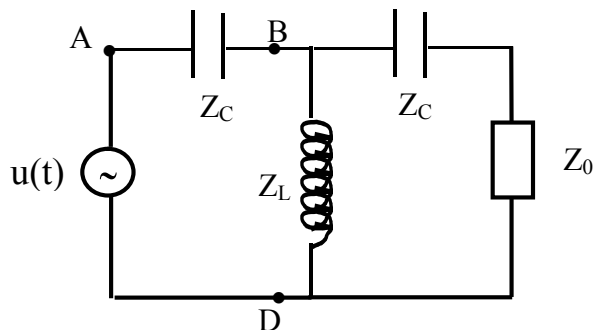
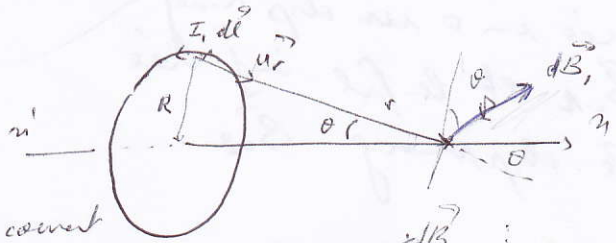


Figure 4

Correction

contrôle de Rattrapage (18 Fev 2014)
SMR. Physique 3 - Elect II

Ex 1



1) D'après la loi de Biot et savant un élément de courant $I_1 d\vec{l}$ de la ligne crée en P un champ mag $d\vec{B}_1$:

$$d\vec{B}_1 = \frac{\mu_0 I_1 d\vec{l} \wedge \vec{ur}}{4\pi r^2}$$

2)

$$|d\vec{B}_1| = dB_1 = \frac{\mu_0 I_1 |dl| \sin(\vec{dl}, \vec{ur})}{4\pi r^2}, \quad (\vec{dl}, \vec{ur}) = \pi/2$$

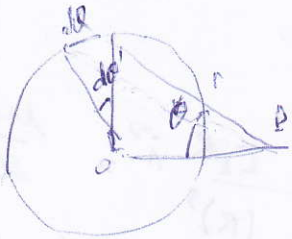
$$= \frac{\mu_0 I_1 dl}{4\pi r^2}$$

$$d\vec{B}_1 = dB_{1x} \vec{i} + dB_{1y} \vec{j}$$

$$\vec{B}_1 = \int d\vec{B}_1 = \int dB_{1x} \vec{i} + \int dB_{1y} \vec{j} = B_{1x} \vec{i}$$

B_{1x} ?

$$dB_{1x} = dB_1 \sin \theta = \frac{\mu_0 I_1 dl \sin^2 \theta}{4\pi r^2}$$



$$r^2 = R^2 + r^2 - 2Rr \cos \theta$$

$$\cos \theta = \frac{R}{r}$$

$$= \frac{\mu_0 I_1 R d\theta' R}{4\pi r^3}$$

$$= \frac{\mu_0 I_1 R^3}{4\pi R r^3} d\theta'$$

$$dB_{1x} = \frac{\mu_0 I_1 \sin^3 \theta d\theta'}{4\pi R}$$

$$B_{1x} = \int dB_{1x} = \frac{\mu_0 I_1 \sin^3 \theta}{4\pi R} \int_0^{2\pi} d\theta'$$

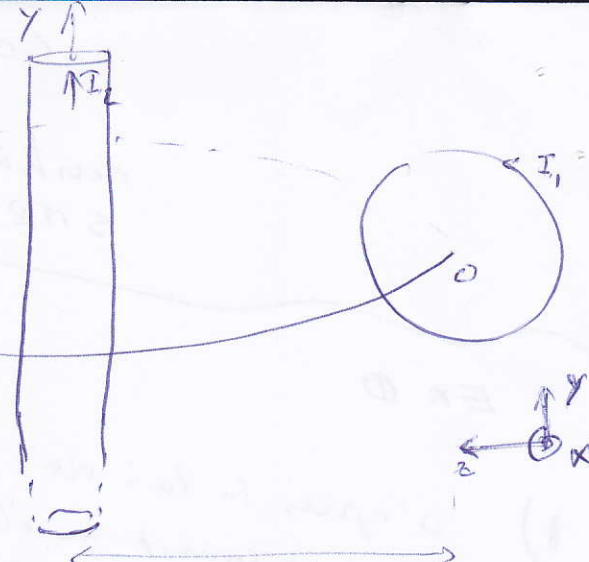
$$= \frac{\mu_0 I_1 \sin^3 \theta \cdot 2\pi}{4\pi R}$$

$$B_{1x} = \frac{\mu_0 I_1 \sin^3 \theta}{2R}$$

$$\vec{B}_1 = \frac{\mu_0 I_1 \sin^3 \theta}{2R} \vec{x} = B_0 \sin^3 \theta \vec{x} \quad \text{avec } B_0 = \frac{\mu_0 I_1}{2R}$$

3) $\vec{B}_{tot} = \vec{B}_{o1} + \vec{B}_{o2}$

Les spires circulaires
créent un champ mag
 \vec{B}_{o1} et le fil infini
le champ \vec{B}_{o2}



Champ mag total en O: $\vec{B} = \vec{B}_{o1} + \vec{B}_{o2}$ et

d'après le théo d'Ampère: $\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \Sigma I$

Pour le fil infini $\oint \vec{B}_{o2} \cdot d\vec{l}_2 = \mu_0 \Sigma I$ (1)

soit (c) un cercle de rayon d: $B_{o2} \cdot l = \mu_0 I_2$

(1) $\Rightarrow \oint \vec{B}_{o2} \cdot d\vec{l}_2 = \mu_0 I_2$

$B_{o2} \int dl_2 = \mu_0 I_2$ B_{o2} est le même partout de (c)
le champ mag créé par le fil infini

$\vec{B}_{o2} = \frac{\mu_0 I_2}{2\pi d} \vec{i}$

$B_{o2} = \frac{\mu_0 I_2}{2\pi d}$

or $\vec{B}_{o1} = \frac{\mu_0 I_1}{2R} \frac{R^3}{(R^2 + z^2)^{3/2}} \vec{i}$

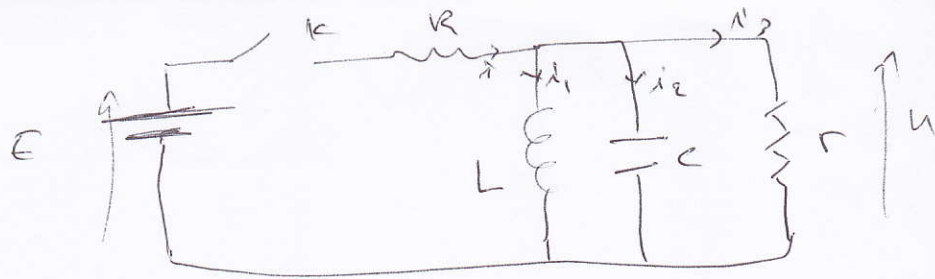
en O: $\vec{B}_{o1}(O) = \vec{B}_{o1} = \frac{\mu_0 I_1 R^3}{2R (R)^3} \vec{i} = \frac{\mu_0 I_1}{2R} \vec{i}$

donc $\vec{B}_{tot}(O) = \frac{\mu_0 I_1}{2R} \vec{i} - \frac{\mu_0 I_2}{2\pi d} \vec{i}$

$\vec{B}_{tot}(O) = \frac{\mu_0}{2} \left(\frac{I_1}{R} - \frac{I_2}{d} \right) \vec{i}$

$\vec{B}_{tot}(O) = \frac{\mu_0}{2\pi} \left(\frac{\pi I_1}{R} - \frac{I_2}{d} \right) \vec{i}$

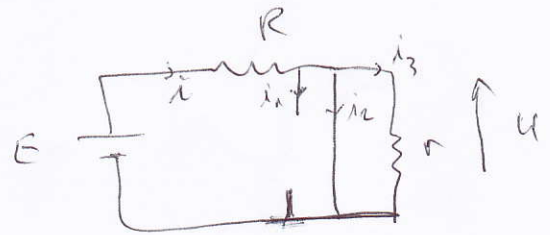
EX 8



A $t=0$, on ferme K , C est non chargé

1) juste après la fermeture de K ($t=0^+$) C est en c.c.
 L est \sim c.o.

le montage devient

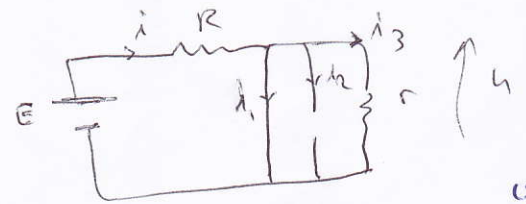


$$U = 0V, i_1 = 0A, i_3 = 0A, i_2 = i = \frac{E}{R}$$

2) En régime permanent continu ($t \rightarrow +\infty$)

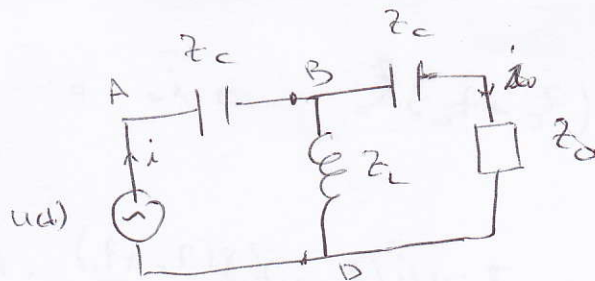
C se comporte comme un c.o.
 L \sim c.c.

le montage devient



$$U = 0V, i_2 = 0A, i_3 = 0A, i_1 = i = \frac{E}{R}$$

EX 3



1) $z_{AD} = z_{AB} + z_{BD}$

$z_{BD} = z_L \parallel (z_c + z_0)$

$$z_{BD} = \frac{z_L (z_c + z_0)}{z_L + z_c + z_0}$$

z_{AD}

$z_{AD} = z_{AB} + z_{BD}$

$= z_c + z_{BD}$

$$z_{AD} = z_c + \frac{z_L (z_c + z_0)}{z_L + z_c + z_0}$$

$z_0 = z_{AD} \Rightarrow$

$$z_0 = z_c + \frac{z_L (z_c + z_0)}{z_L + z_c + z_0}$$

$$z_0 z_L + z_0 z_c + z_0^2 = z_L z_c + z_c^2 + z_0 z_c + z_L z_c + z_L z_0$$

$$z_0^2 = z_c (z_c + 2z_L)$$

$z_c = \frac{1}{j\omega C}, z_L = j\omega L$

donc $z_0^2 = \frac{1}{j\omega C} \left(\frac{1}{j\omega C} + 2j\omega L \right)$

$$z_0^2 = \frac{2L}{C} - \frac{1}{\omega^2 C^2}$$

z_0 est réelle $\Rightarrow \frac{2L}{C} - \frac{1}{\omega^2 C^2} > 0$

$$\omega \geq \sqrt{\frac{1}{2LC}}$$

2) $\bar{u}_{AD} = \bar{u} = z_{AD} \bar{i}$

$$= \left(z_c + \frac{z_L (z_c + z_0)}{z_L + z_c + z_0} \right) \bar{i}$$

$$\bar{u}_{BD} = (z_c + t_0) \bar{i}_0 \Rightarrow \bar{i}_0 = \frac{\bar{u}_{BD}}{z_c + t_0}$$

$$\text{et } \bar{u}_{BD} = z_{BD} \bar{i}_0 = \frac{z_L(z_c + t_0)}{z_L + t_c + t_0} \bar{i}_0$$

$$\text{donc } \bar{i}_0 = \frac{\bar{u}_{BD}}{z_c + t_0} = \left(\frac{z_{BD}}{z_c + t_0} \right) \bar{i}_0 = \left(\frac{z_{BD}}{z_c + t_0} \right) \frac{\bar{u}}{z_{AD}}$$

$$= \left(\frac{z_L(z_c + t_0)}{z_L + t_c + t_0} \right) \frac{1}{z_c + t_0} \frac{\bar{u}}{z_L + t_c + t_0}$$

$$= z_L \frac{\bar{u}}{z_L(z_L + t_c + t_0) + z_L(z_c + t_0)}$$

$$\bar{i}_0 = \frac{\bar{u} z_L}{2z_L t_c + z_c^2 + z_c(z_c + z_L)}$$

$$\bar{i}_0 \text{ est indépendant de } t_0 \Rightarrow z_L \neq z_c = 0.$$

$$\Rightarrow j\omega - \frac{1}{c\omega} = 0.$$

$$\Rightarrow \boxed{Lc\omega^2 = 1}$$